PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-109036

(43) Date of publication of application: 11.04.2003

(51)Int.CI.

G06T 15/70 G06F 3/00 G06T 11/60

G10L 13/00 G10L 21/06

HO4M 11/00 HO4N 7/14

(21)Application number : 2001-304909

(71)Applicant: MINOLTA CO LTD

(22)Date of filing:

01.10.2001

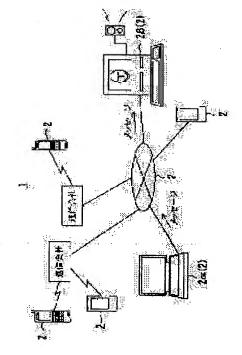
(72)Inventor: TOYAMA OSAMU

(54) COMMUNICATION SYSTEM, TERMINAL DEVICE, COMMUNICATING METHOD, TRANSMITTING METHOD AND COMPUTER PROGRAM

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To transmit data with which animation can be performed in accordance with a message to a terminal device regardless of the model of the terminal of a transmission destination of the message.

SOLUTION: An animation communication system 1 has a terminal device 2β and a terminal device 2α capable of transmitting a message to the terminal device 28 through a communication line 4 and displays animation using a model on a display screen of the terminal device 2β so as to operate the animation in accordance with the message. The terminal device 2a is provided with a discriminating means for discriminating a situation about communication and a transmitting means for selecting data for animation in accordance with discrimination results by the discriminating means and transmitting the selected data to the terminal device 2\beta. The terminal device 2ß is provided with a displaying means for displaying animation on the display screen on the basis of the data received from the terminal device 2a.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

28.09.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-109036 (P2003-109036A)

(43)公開日 平成15年4月11日(2003.4.11)

(51)Int.Cl. ⁷		識別記号		F I		รี	7]}*(参考)
G06T	15/70			G06T 15/70		В	5B050
G06F	3/00	6 5 1		G06F 3/00		651A	5 C 0 6 4
G 0 6 T	11/60	200		G06T 11/60		200	5 D O 4 5
G10L	13/00			H 0 4 M 11/00		302	5E501
	21/06			H04N 7/14		-	5 K 1 O 1
			審查請求	未請求 請求項の数	10 OL	(全 17 頁)	最終頁に続く

(21)出願番号

特願2001-304909(P2001-304909)

(22)出顧日

平成13年10月1日(2001.10.1)

(71)出願人 000006079

ミノルタ株式会社

大阪府大阪市中央区安土町二丁目 3番13号 大阪国際ビル

(72)発明者 遠山 修

大阪府大阪市中央区安土町二丁目3番13号

大阪国際ビル ミノルタ株式会社内

(74)代理人 100086933

弁理士 久保 幸雄

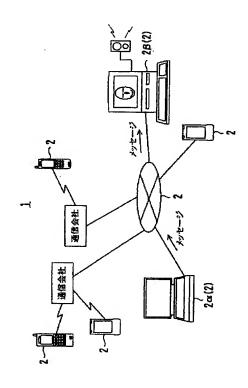
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 通信システム、端末装置、送信方法、およびコンピュータプログラム

(57)【要約】

【課題】メッセージの送信先の端末装置の機種に関わらず、メッセージに合わせてアニメーションの実行が可能なデータを当該端末装置に送信する。

【解決手段】端末装置 2β および通信回線 4 を介して端末装置 2β にメッセージの送信が可能な端末装置 2α を有し、モデルを用いたアニメーションをメッセージに合わせて動作するように端末装置 2β の表示画面に表示するアニメーション通信システム 1 であって、端末装置 2α には、通信に関する状況を判別する判別手段と、判別手段による判別結果に応じてアニメーションのためのデータを選択して端末装置 2β に送信する送信手段と、が設けられ、端末装置 2β には、端末装置 2α から受信したデータに基づいてアニメーションを表示画面に表示する表示手段が設けられる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】第一の端末装置および通信回線を介して前 記第一の端末装置にメッセージの送信が可能な第二の端 末装置を有し、モデルを用いたアニメーションを前記メ ッセージに合わせて動作するように前記第一の端末装置 の表示画面に表示する通信システムであって、

前記第二の端末装置には、

通信に関する状況を判別する判別手段と、

前記判別手段による判別結果に応じて前記アニメーショ ンのためのデータを選択して前記第一の端末装置に送信 10 憶されているデータ、または通信速度を判別する、 する送信手段と、が設けられ、

前記第一の端末装置には、

前記第二の端末装置から受信した前記データに基づいて 前記アニメーションを前記表示画面に表示する表示手段 が設けられ、

てなることを特徴とする通信システム。

【請求項2】通信回線を介して他の端末装置にメッセー ジを送信する端末装置であって、

通信に関する状況を判別する判別手段と、

モデルを用いたアニメーションを前記メッセージに合わ 20 せて動作するように前記他の端末装置の表示画面に表示 するためのデータを前記判別手段による判別結果に応じ て選択して前記他の端末装置に送信する送信手段と、

を有することを特徴とする端末装置。

【請求項3】前記送信手段は、前記データとして、前記 モデルを前記メッセージに合わせて動かすための動作制 御データを送信し、前記モデルを構成するデータである モデルデータを送信するか否かを前記判別手段による判 別結果に応じて判断し送信すると判断した場合に当該モ デルデータを送信する、

請求項2記載の端末装置。

【請求項4】前記モデルデータは、標準モデルを構成す る標準モデルデータおよび前記標準モデルを変形するた めのモデル変形データによって構成され、

前記送信手段は、前記モデルデータを送信すると判断し た場合に、前記判別手段による判別結果に応じて前記標 準モデルデータおよび前記モデル変形データの両方を送 信するかまたは前記モデル変形データのみを送信するか を判断し、送信すると判断されたデータを送信する、

請求項3記載の端末装置。

【請求項5】前記モデルを前記メッセージに合わせて動 かすための第一の動作制御データを生成するための第一 のデータ生成手段と、

前記モデルを前記メッセージに合わせて動かすための動 作制御データであって前記第一の動作制御データとは形 式が異なる第二の動作制御データを生成する第二のデー タ生成手段と、を有し、

前記送信手段は、前記判別手段による判別結果に応じて 前記第一の動作制御データまたは前記第二の動作制御デ ータのうちいずれかを送信する、

請求項2記載の端末装置。

【請求項6】前記送信手段は、前記判別手段による判別 結果に応じて、前記モデルを前記メッセージに合わせて 動かすための動作制御データまたは前記メッセージの出 力中の各タイミングに対応した画像データのうちいずれ かを送信する、

請求項2記載の端末装置。

【請求項7】前記判別手段は、前記通信に関する状況と して、前記他の端末装置の機能、前記他の端末装置に記

請求項2記載の端末装置。

【請求項8】通信回線を介して他の端末装置にメッセー ジを送信する送信方法であって、

通信に関する状況の判別を行い、

モデルを用いたアニメーションを前記メッセージに合わ せて動作するように前記他の端末装置の表示画面に表示 するためのデータを前記判別の結果に応じて選択し、 選択されたデータを前記他の端末装置に送信する、 ととを特徴とする送信方法。

【請求項9】通信回線を介して他の端末装置にメッセー ジを送信するコンピュータに用いられるコンピュータブ ログラムであって、

通信に関する状況の判別を行う処理と、

モデルを用いたアニメーションを前記メッセージに合わ せて動作するように前記他の端末装置の表示画面に表示 するためのデータを前記判別の結果に応じて選択する処 理と、

選択されたデータを前記他の端末装置に送信する処理

30 をコンピュータに実行させるためのコンピュータプログ ラム。

【請求項10】請求項9に記載のコンピュータプログラ ムが記録されたコンピュータ読み取り可能な記録媒体。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、メッセージに合わ せて動作するアニメーションのためのデータの送受信を 行う通信システムおよびこれに用いられる端末装置に関 する。

40 [0002]

> 【従来の技術】従来より、メッセージの送信者のアニメ ーションがメッセージに合わせて動作するように受信者 側の端末装置の表示画面に表示する技術が提案されてい る。例えば、特開平8-307841号公報には、送信 側からの音声信号に基づいて擬似動画(アニメーショ ン)を生成し表示するTV電話装置が開示されている。 このTV電話装置によると、送信側から画像データを受 けることなく、アニメーションを表示することができ

【0003】ところで、最近は、メッセージのやり取り

を行うための多くの種類の端末装置が多く提案されまた は普及している。例えば、バーソナルコンピュータ、P DA (Personal Digital Assistant)、携帯電話装置、 またはPHS端末装置などがある。さらに、これらの装 置は、各メーカまたは各通信会社から様々な機種が発売 されている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】とれらの装置を用い て、特開平8-307841号のTV電話装置のよう に、送信側のメッセージに基づいて受信側の端末装置に 10 アニメーションを表示することが考えられる。

【0005】しかし、これらの端末装置は互いに仕様が 異なる場合が多い。例えば、メッセージの送信側および 受信側の端末装置がともにアニメーションの実行が可能 であっても、アニメーションを実行するためのデータ形 式が互いに異なる場合がある。とのような場合は、一方 の端末装置から他方の端末装置へアニメーションのため のデータを送信しても、他方の端末装置においてアニメ ーションを実行することはできない。

【0006】特に、PDAまたは携帯電話などのモバイ ル機器は、各メーカおよび各通信会社が新機種および新 規格の開発を行い、数多くの新旧の端末装置が混在して いるので、データ形式を統一することは実際には難し

【0007】本発明は、このような問題点に鑑み、メッ セージの送信先の端末装置の機種に関わらず、メッセー ジに合わせてアニメーションの実行が可能なデータを当 該端末装置に送信する通信システムおよび端末装置を提 供するととを目的とする。

[0008]

【課題を解決するための手段】本発明に係る通信システ ムは、第一の端末装置および通信回線を介して前記第一 の端末装置にメッセージの送信が可能な第二の端末装置 を有し、モデルを用いたアニメーションを前記メッセー ジに合わせて動作するように前記第一の端末装置の表示 画面に表示する通信システムであって、前記第二の端末 装置には、通信に関する状況を判別する判別手段と、前 記判別手段による判別結果に応じて前記アニメーション のためのデータを選択して前記第一の端末装置に送信す る送信手段と、が設けられ、前記第一の端末装置には、 前記第二の端末装置から受信した前記データに基づいて 前記アニメーションを前記表示画面に表示する表示手段 が設けられてなる。

【0009】本発明に係る端末装置は、通信回線を介し て他の端末装置にメッセージを送信する端末装置であっ て、通信に関する状況を判別する判別手段と、モデルを 用いたアニメーションを前記メッセージに合わせて動作 するように前記他の端末装置の表示画面に表示するため のデータを前記判別手段による判別結果に応じて選択し て前記他の端末装置に送信する送信手段と、を有してな 50 【0015】本発明に係るアニメーション通信システム

る。

【0010】好ましくは、前記送信手段は、前記データ として、前記モデルを前記メッセージに合わせて動かす ための動作制御データを送信し、前記モデルを構成する データであるモデルデータを送信するか否かを前記判別 手段による判別結果に応じて判断し送信すると判断した 場合に当該モデルデータを送信する。または、前記モデ ルデータは、標準モデルを構成する標準モデルデータお よび前記標準モデルを変形するためのモデル変形データ によって構成され、前記送信手段は、前記モデルデータ を送信すると判断した場合に、前記判別手段による判別 結果に応じて前記標準モデルデータおよび前記モデル変 形データの両方を送信するかまたは前記モデル変形デー タのみを送信するかを判断し、送信すると判断されたデ ータを送信するようにしてもよい。

【0011】または、前記モデルを前記メッセージに合 わせて動かすための第一の動作制御データを生成するた めの第一のデータ生成手段と、前記モデルを前記メッセ ージに合わせて動かすための動作制御データであって前 記第一の動作制御データとは形式が異なる第二の動作制 御データを生成する第二のデータ生成手段と、を有し、 前記送信手段は、前記判別手段による判別結果に応じて 前記第一の動作制御データまたは前記第二の動作制御デ ータのうちいずれかを送信する。

【0012】または、前記送信手段は、前記判別手段に よる判別結果に応じて、前記モデルを前記メッセージに 合わせて動かすための動作制御データまたは前記メッセ ージの出力中の各タイミングに対応した画像データのう ちいずれかを送信する。または、前記判別手段は、前記 30 通信に関する状況として、前記他の端末装置の機能、前 記他の端末装置に記憶されているデータ、または通信速 度を判別する。

【0013】本発明に係る送信方法は、通信回線を介し て他の端末装置にメッセージを送信する送信方法であっ て、通信に関する状況の判別を行い、モデルを用いたア ニメーションを前記メッセージに合わせて動作するよう に前記他の端末装置の表示画面に表示するためのデータ を前記判別の結果に応じて選択し、選択されたデータを 前記他の端末装置に送信する。

40 [0014]

> 【発明の実施の形態】図1は本発明に係るアニメーショ ン通信システム1の構成を説明する図、図2は端末装置 2α、2βの構成を説明する図、図3は送信側の端末装 置2 αの記憶装置2 2 に記憶されるプログラムおよびデ ータを示す図、図4は受信側の端末装置2βの記憶装置 22 に記憶されるプログラムおよびデータを示す図、図 5は送信側の端末装置2αの機能的構成を説明する図、 図6は受信側の端末装置2月の機能的構成を説明する図 である。

1は、図1に示すように、複数の端末装置2によって構 成される。端末装置2として、携帯電話装置、バーソナ ルコンピュータ (パソコン)、またはPDA (Personal Digital Assistant) など、通信機能を有する種々の端 末装置が用いられる。

【0016】とれらの端末装置2は、通信回線4を介し て互いに接続し、データの送受信を行うことが可能であ る。通信回線4として、アナログ回線またはISDNな どの公衆回線、携帯電話回線、専用線、またはインター ネットなどが用いられる。

【0017】ユーザは、自分の端末装置2から他のユー ザの端末装置2 にメッセージを送信することができる。 以下、メッセージの送信側の端末装置と受信側の端末装 置とを区別するために、送信側、受信側の端末装置2を それぞれ端末装置2α、2βと記載する。

【0018】図2(a)は端末装置2α、2βがパソコ ンである場合の構成を示し、図2(b)は端末装置2 α、2 βが携帯電話装置である場合の構成を示す。図2 (a) (b) に示すように、端末装置2 a、2 ßは、処 理装置20、表示装置21、記憶装置22、文字入力装 20 置23、音声入力装置24、および音声出力装置25な どによって構成される。

【0019】処理装置20は、CPU20a、RAM2 Ob、ROM20c、各種の入出力ポート20d、およ び各種のコントローラ20 eなどによって構成される。 端末装置 2α 、 2β がパソコンである場合は、記憶装置 22として、磁気記憶装置などが用いられる。携帯電話 装置である場合は、EEPROMなどの書き換え可能な 記憶素子が用いられる。

【0020】端末装置2αの記憶装置22には、図3に 30 示すように、オペレーティングシステム (OS) 22 a、動作制御データ生成プログラム22b、モデリング プログラム22c、および後に説明する種々の処理のた めのプログラムおよびデータなどが記憶されている。

【0021】端末装置28の記憶装置22には、図4に 示すように、オペレーティングシステム(OS)22 d、アニメーション実行プログラム22e、および後に 説明する種々の処理のためのプログラムおよびデータな どが記憶されている。ただし、標準モデル情報71また は顔形状情報72は、記憶されていない場合がある。端 40 末装置28には、機種X、Y、およびZの3種類の機種 があり、図4(a)~(c)に示すように、機種によっ て記憶装置22に記憶されるプログラムなどの内容が異 なる。機種X~Zの相違については、後に説明する。

【0022】記憶装置22に記憶されているプログラム およびデータは、必要に応じてRAM20bにロードさ れる。ロードされたプログラムは、CPU20aによっ て実行される。通信回線4を介して端末装置2α、2β を他のコンピュータに接続し、プログラムまたはデータ

29a、CD-ROM29b、または光磁気ディスク (MO) 29cなどの各種リムーバブルディスク (記録 媒体) からプログラムまたはデータをロードしてもよ 67

【0023】端末装置2βの表示装置21には、処理装 置20による処理結果が表示される。例えば、端末装置 2 αから受信したメッセージに合わせて口が動くように メッセージの送信者(端末装置 2α のユーザ)の顔画像 HFが表示装置21の表示画面HGにアニメーションと 10 して表示される。音声出力装置25は、アニメーション に合わせてメッセージを音声として出力する。これによ り、送信者の顔画像HFがメッセージを読み上げている かのように端末装置2βのユーザに認識させることがで きる。

【0024】顔画像HFは、送信者の頭部の3次元形状 を示す3次元形状モデル(顔モデル)を所定の方向から 2次元上に投影することによって得られる。つまり、顔 画像HFが動作するアニメーションを生成するには、顔 モデルの形状を変化させながら所定の方向から2次元上 に投影すればよい。顔モデルに関するデータおよび顔モ デルの制御については、後に説明する。

【0025】とのような構成によって、端末装置2αに は、図5に示すように、データ生成部201、顔モデル データ生成部202、音声テキスト変換部203、形状 指定部204、通信状況判別部205、データ送信部2 06、およびデータ記憶部207などが設けられる。端 末装置28には、図6に示すような機能が設けられる。 ただし、図6(a)~(c)に示すように、機種ごとに 機能的構成がそれぞれ異なる。

〔顔画像の生成のためのデータ〕図5において、端末装 置 2α のデータ記憶部207は、標準モデル情報71、 顔形状情報72、および符号形状情報73などを記憶す

【0026】図7は標準モデルDSまたは顔モデルD S'の構成の例を示す図、図8はエッジEとノードNと の対応関係を示す図、図9はノードNの影響を受ける構 成項点Vを示す図、図10はノードNが影響を与える範 囲を説明する図である。

【0027】標準モデル情報71は、図7(a) に示す 標準モデルDSの構成頂点(ModelVertex)V、ポリゴ ンPg、ノード (Node) N、およびエッジ (Edge) Eな どに関する情報である。標準モデルDSは、標準的な顔 のサイズおよび形状を有した、頭部の全周を構造化した 3次元モデルである。図7(a)において、複数の細い 直線同士の交点は、構成頂点Vを示す。各構成頂点Vの 位置は、x、y、zの3次元座標(位置データ)によっ て決まる。各ポリゴンPgは、同一平面上にある複数の 構成頂点Vの集合すなわち位相(topology)によって定 義される。これら位置データおよび位相データによって をダウンロードしてもよい。または、フロッピディスク 50 ジオメトリデータ(Geometry Data)が構成される。太

い直線は、筋肉を意味するエッジ(Edge)Eを示す。黒 い丸印は筋肉の端点を意味するノード (Node) Nを示 す。

【0028】ノードNの位置は、次に示す式(1)のよ うに構成頂点Vの相対的位置として表される。

[0029]

【数1】

$$N_t = \sum_i V_i^i / n \qquad \cdots \qquad (1)$$

N_i:筋肉 Nodei

 V_i^I : 筋肉 Nodei を定義する顔モデルの構成頂点

n :筋肉 Nodei を定義する顔モデルの構成頂点数

【0030】エッジE(E1、E2、…)の位置は、図 8のエッジEの第一のパラメータに示すように、異なる 2つのノードNによって決められる。ノードN(N1、 N2、…)は、顔全体の各筋肉の端点となる位置に配置 されている。なお、図7(b)は、ノードNとエッジE との関係を分かりやすくするために図7(a)から構成 頂点Vを省略して示している。図7(a)(b)は、顔 20 の右半分のノードNおよびエッジEを省略して示してい るが、実際には、左半分と同様にノードNおよびエッジ Eが存在する。

【0031】エッジEの第二のパラメータは、そのエッ ジE(筋肉)を変位させた場合に、どちらの端点(ノー ドN) をどれだけの割合 (ウェイト) で移動させるかを 示す。例えば、エッジE3の第二のパラメータ「0. 7, 0. 3」は、エッジE3が変位したときに、ノード N4とノードN3とを7対3の割合でそれぞれ移動させ るということを示している。エッジEの変位量は、筋肉 の収縮の度合によって表される。筋肉が収縮していない 状態を「0」、最も収縮した状態を「20」とする。例 えば、変位量(収縮の度合)が「15.0」であれば、 その筋肉(エッジE)が75%収縮することを示す。 【0032】エッジEが変位するとき、ノードNが移動 する位置は、次に示す式(2)によって求められる。

[0033]

【数2】

$$N_1^{i'} = w_1^i t^i \overline{N_1^{i'} N_2^{i'}} + N_1^{i'} \cdots (2)$$

N: :変位前の Edgei の第 1 端点 Node

N: 変位前の Edgei の第 2 端点 Node

N; ':変位後の Edgei の第 1 端点 Node

wi :Edgei の第 1 端点 Node のウェイト

:Edgei の変位量

【0034】ただし、実際には複数のエッジEに関係す るノードNが存在するため、収束演算または連立演算に よってノードNの移動後の位置が求められる。各ノード 第二のパラメータのように示される。つまり、との第二 のパラメータは、ノードNが移動したときの影響の範囲 を示している。ノードNの移動による影響を受ける構成 頂点Vは、そのノードNの周辺に集中している。例え ば、図10において、大きい黒丸が示すノードNの移動 による影響を受ける構成頂点Vは、小さい黒丸が示す9 つの構成頂点Vである。

【0035】図9の第一のパラメータは、ノードNが移 動したときに構成頂点Vに対して与える影響の度合(In 10 tensity)を示している。この値が大きいと、ノードN の移動に伴う構成頂点Vの移動量(変位量)が大きくな る。

【0036】ノードNが移動するのに伴って構成頂点V が移動する位置は、次に示す式(3)によって求められ

[0037]

【数3】

$$V_i = \sum_i w_j^i N_j^i / d_j^i \qquad (3)$$

V.:移動する顔モデルの構成頂点

N': V, に影響する筋肉 Node

 W_i :筋肉 N_i が V_i に与える影響度合

 $d_i^i: V_i \geq N_i^i$ の距離

【0038】とのように、標準モデル情報71は、図 8、図9、および式(1)~式(3)に示すように、標 準モデルDSの構成頂点V、ノードN、およびエッジE の位置および関係を表している。標準モデル情報71を 制御することにより、標準モデルDSのエッジE(筋 30 肉)を動かして標準モデルDSを任意の形状に変化させ ることができる。例えば、標準モデルDSの右目を閉じ る(ウィンクさせる)には、右目の周辺の所定のエッジ E (筋肉)をそれぞれ所定の値だけ変位(収縮)させれ ばよい。すると、式(2)に従って各エッジEに関連す る各ノードNの位置が移動し、式(3)に従って各ノー ドNの影響を受ける各構成頂点Vの位置が移動し、とれ により標準モデルDSはウィンクした形状となる。 【0039】顔形状情報72は、端末装置20のユーザ

すなわちメッセージの送信者の顔の3次元形状モデル 40 (顔モデル)の構成頂点に関する情報である。顔モデル は、標準モデルDSをユーザの3次元計測データにフィ ッティングすることによって生成される。顔モデルの生 成は、後に説明する顔モデルデータ生成部202よって 行われる。

【0040】つまり、顔モデルの各構成頂点は、フィッ ティングの処理によって移動した標準モデルDSの各構 成頂点Vに対応する。標準モデル情報71の各構成頂点 Vを顔モデルの各構成頂点に置き換えると、式(1) お よび図8の関係に従って顔モデルのノードNおよびエッ Nが移動したときに影響を受ける構成頂点Vは、oxtimes 0 の oxtimes 50 ジoxtimes 0 の oxtimes 0 の $oxed{0}$ の oxeta の oxeta

の場合と同様に、エッジEを変位させることによって顔 モデルの形状を変化させることができる。以下、標準モ デルDSを端末装置 2α のユーザの3次元計測データにフィッティングして得られた顔モデルを「顔モデルD S'」と記載する。 図11は符号形状情報73の例を 示す図、図12は標準モデルDSまたは顔モデルDS・ を各形状グループの形状に変化させた場合の例を示す図

【0041】ところで、顔モデルDS、または標準モデ ルDSの形状を連続して変化させる場合は、各エッジE 10 に対して与える値の数が増えるので、全体のデータ量が 増える。例えば、ある言葉に合わせて顔モデルDS nの 形状を変化させる場合は、その言葉に含まれる音の数だ けその音を発しているかのように口を開閉するように各 エッジEの変位量を設定しなければならない。

【0042】しかし、一般に、互いに異なる音韻であっ ても発音するときの口の形状の特徴が同一でありまたは 類似するものがある。例えば、子音「m」および子音 「n」は、ともに唇を合わせて発音されるという点で類 似する。

【0043】符号形状情報73は、このように、発音す るときの口の形状の特徴が同一または類似の音韻をグル ープ化し、グループごとに各筋肉(エッジE1、E2、 …)の変位量を定めている。本実施形態では、図11 (a) に示すように、5つの母音のグループ (形状グル ープA、E、I、O、U)および3つの子音のグループ (形状グループ1~3)が設けられている。

【0044】形状グループA、E、I、O、Uには、そ れぞれ「a」、「e」、「i」、「o」、「u」の1種 類ずつの母音が属する。形状グループ1は唇を合わせて 30 発音する子音のグループ、形状グループ2は唇を合わせ ずに口を所定の形状にして発音する子音のグループ、形 状グループ3は前に発した音の口の形状のまま発音する 子音のグループである。係る分類によると、通常、形状 グループ1には「b、f、m、p、v」の5種類の子音 が属し、形状グループ2には「d、g、j、k、l、 n、r、s、t、w、z」の11種類の子音が属し、形 状グループ3には「h、y」の2種類の子音が属する。 【0045】すなわち、符号形状情報73は、各形状グ ループA、E、I、O、U、1、2に属する音を発する 40 像上に配置する。 ときに、顔モデルDS′がそれぞれ図12(a)~ (g) に示す形状になるように顔モデルDS'の各筋肉 (エッジE1、E2、…) を変位させるためのデータで ある。ただし、形状グループ3の場合は、顔モデルD S'は前に発した音(音韻)の形状のまま保たれるの で、変位量の値を持たない。

【0046】さらに、符号形状情報73は、図11 (b) に示すように、「ウィンク」(形状グループ] 1)、「驚き」(形状グループ12)、および「喜び」 DS・の形状についての各エッジEの変位量を有してい る。図11(b)に示す各値によると、図12(h)~ (j) に示す形状を得ることができる。

10

【0047】符号形状情報73を用いると、形状グルー ブ名を順次指定するだけで顔モデルDS,の形状を連続 して変化させることができる。例えば、「かん(ka n)」という言葉に合わせて顔モデルDS,の形状を変 化させる場合は、形状グループ2、A、 1 と指定すれば

〔顔モデルの生成(標準モデルのフィッティング)〕 図 5に戻って、顔モデルデータ生成部202は、メッセー ジに合わせて動作する顔画像HFすなわちアニメーショ ンの基となる顔モデルDS'を生成する。次に、顔モデ ルすなわち3次元形状モデルを生成する方法について、 フローチャートを参照して説明する。

【0048】図13は3次元形状モデルの生成の処理の 流れを説明するフローチャート、図14は標準モデルD Sの例を示す図、図15は変形処理の流れを説明するフ ローチャート、図16は標準モデルDSの面Sと3次元 20 計測データの点Pとを模式的に示す図、図17は標準モ デルDSの異常変形を防ぐための仮想バネを説明するた めの図である。

【0049】図13において、まず、図14に示す標準 モデルDSと人物(例えば端末装置2αのユーザ)の3 次元計測データとの概略の位置合わせを行う(#10 1)。標準モデルDSは、標準的な顔のサイズおよび形 状を有した、頭部の全周を構造化した3次元データであ る。3次元計測データは、点群からなるユーザの顔の3 次元データである。すなわち、ステップ#101では、 標準モデルDSと3次元計測データとの距離が最小とな るように、標準モデルDSの向き、大きさ、および位置 を変更する。一般に、標準モデルDSおよび3次元計測 データとして、無表情の状態のものが用いられる。な お、3次元計測データは、3次元計測装置でユーザを撮 影するなどして予め用意されている。

【0050】輪郭および特徴点を抽出する(#10 2)。標準モデルDSについての輪郭RKおよび特徴点 TTと同じ位置に配置されるべき輪郭および特徴点を、 3次元計測データ上に、またはそれに対応する2次元画

【0051】特徴点として、例えば、目や口の端部、鼻 の頂部、顎の下端部のように実際に特徴のある部分、ま たは、それらの中間のようなそれ自体では特徴はないが 位置的に特定し易い部分などが選ばれる。輪郭として、 顎のライン、唇のライン、または瞼のラインなどが選ば れる。

【0052】計算量および誤差を削減するために、3次 元計測データについてデータの削減を行う(#10 3)。標準モデルDSの変形を行う(#104)。すな (形状グループ13)などの表情をしたときの顔モデル 50 わち、3次元計測データの各点と標準モデルDSの面と

の間の距離に関連して定義されたエネルギー関数、また は過剰な変形を回避するために定義されたエネルギー関 数などを用い、それらが最小となるように標準モデルD Sの面を変形させる。

【0053】そして、対象とするエネルギー関数および 制御点を変更し、ステップ#104と同様な変更のため の処理を繰り返す(#105)。次に、ステップ#10 4の変形処理について説明する。

【0054】図16において、3次元計測データを構成 する点群の1つが点Pkで示されている。標準モデルD 10 Sの面Sにおいて、点Pkに最も近い点がQkで示され ている。点Qkは、点Pkから面Sに垂線を下ろしたと きの交点である。

【0055】点群に面Sをフィッティングする方法は次 の通りである。ここでは、一般的なフィッティングにつ いて説明する。点群の中の1つの点Pk、それに対応す る点Qk、および対応点群T={(Pk, Qk), k= 1…n } について、フィッティングエネルギー (Fittin g Energy) 関数 F f (U) を、次の式(4)のように設 定する。

[0056] 【数4】

$$F_f(U) = \sum_{i} |P_i - Q_i(U)|^2$$
 ... (4)

【0057】ただし、Qk(U)は、QkがUの関数で あることを示す。また、面Sの過度の変形を防ぐため に、図17に示す仮想バネ(elastic bar) K Bを導入す * *る。仮想バネKBの制約に基づいて、面Sの形状安定化 のための安定化エネルギー関数を導く。

【0058】すなわち、図17において、フィッティン グ対象である標準モデルDSの面(曲面) Sの一部が示 されている。面Sは、制御点群 $U = | u i, i = 1 \dots n$ | で形成されている。隣接する制御点間には、仮想バネ KBが配置されている。仮想バネKBは、制御点間に引 っ張り力による拘束を与え、面Sの異常変形を防ぐ働き をする。

【0059】つまり、隣接する制御点uの間隔が大きく なった場合に、それに応じて仮想バネKBによる引っ張 り力が大きくなる。例えば、点Qkが点Pkに近づく場 合に、その移動にともなって制御点uの間隔が大きくな ると、仮想バネKBによる引っ張り力が増大する。点Q kが移動しても制御点uの間隔が変わらなければ、つき り制御点u間の相対位置関係に変化がなければ、仮想バ ネKBによる引っ張り力は変化しない。仮想バネKBに よる引っ張り力を面Sの全体について平均化したもの を、安定化エネルギーとして定義する。したがって、面 20 Sの一部が突出して変形した場合に安定化エネルギーは 増大する。面Sの全体が平均して移動すれば安定化エネ ルギーは零である。

【0060】安定化エネルギー関数Fs(U)は、次の 式(5)で示される。

[0061] 【数5】

$$F_{S}(U) = \frac{c}{M} \sum_{m=1}^{M} \left[\frac{1}{L_{0}^{m}} (\widetilde{u}_{1}^{m} - \widetilde{u}_{2}^{m})^{T} (u_{1}^{m} - u_{2}^{m}) - L_{0}^{m} \right]^{2} \qquad (5)$$

Ж

[0062] ととで、

[0063]

【数6】

 $\widetilde{u}_1^m, \widetilde{u}_2^m$

 u_1^m, u_2^m

【0064】は、それぞれ、仮想バネKBの初期端点、 変形後の仮想バネKBの端点である。cはバネ係数であ り、Mは仮想バネKBの本数である。また、次の関係が 40 用い、フィッティングの評価関数F(U)を次の式 成り立つ。

[0065]

【数7】

×

 $F(U) = W f F f(U) + W s F s(U) \cdots (6)$

ことで、 $\mathbf{W} \mathbf{f}$, $\mathbf{W} \mathbf{s}$ は、それぞれ正規化のための重み係 数である。式(6)の評価関数F(U)が十分小さくな るように、面Sの変形および対応点の探索を繰り返し、 面のフィッティングを行う。例えば、F(U)のUに関 する微分が0に近づく方向にフィッティングを行う。

【0069】図15において、変形処理では、まず、点 50 【0070】評価関数F(U)の収束を判定する方法と

Pkに対応する点Qkを計算で求め、点Pkと点Qkの 組みを作成する(#111)。面Sを変形し(#11 2)、変形後の評価関数F(U)を計算する(#11 3)。評価関数F(U)が収束するまで(#114でY es)、処理を繰り返す。

 $L_0^m = \widetilde{u}_1^m - \widetilde{u}_2^m$

【0066】したがって、バネ係数cを大きくすると、 仮想バネKBは硬くなって変形し難くなる。このような 安定化エネルギー関数Fs(U)を導入することによ り、面Sの形状変化に一定の拘束を設けるとととなり、 面Sの過度の変形を防ぐことができる。

【0067】上に述べたフィッティングエネルギー関数 Ff(U)、および安定化エネルギー関数Fs(U)を (6) のように定義する。

[0068]

して、評価関数F(U)が所定の値よりも小さくなったときを収束とする方法、前回の計算と比較べた変化の割合が所定値以下となったときに収束とする方法など、公知の方法を用いることが可能である。

【0071】とのような処理によって標準モデルDSを変形し、ユーザの顔の形状をした3次元形状モデル(顔モデルDS')を生成することができる。なお、ユーザの2次元画像に標準モデルをフィッティングして顔モデルを取得してもよい。または、種々のコンピュータグラフィック(CG)プログラムを用いて顔モデルを作成し 10 てもよい。

【顔モデルの動作の制御のためのデータ】図18はエッジ変位データ76および符号データ75の例を示す図、図19は端末装置28の機種の相逢を説明する図である。

【0072】前に述べたように、顔モデルDS'の形状を変化させるには、顔モデルDS'の各エッジEに対して変位量を直接与える方法と形状グループ名を指定する方法とがある。

【0073】例えば、「こうみんかん」の言葉に合わせ 20 て口を動かした後にウィンクをするように顔モデルD S'の形状を連続して変化させる場合において、前者の方法であれば、図18(a)のエッジ変位データ76のように、顔モデルDS'の各エッジEの変位量を時間ごとに指定して直接的に顔モデルDS'の動作を指定する。よって、エッジ変位データ76を「動きデータ」と呼ぶことができる。

【0074】後者の方法であれば、図18(b)の符号データ75のように、「1」、「A」、「11」などの符号を用いて形状グループを指定して間接的に顔モデル 30DS'の動作(各エッジEの変位量)を指定する。顔モデルDS'の形状を変化させる際に、この符号データ75は、図11に示す符号形状情報73に基づいてエッジ変位データ76に変換される。つまり、符号データ75は符号形状情報(動きデータ)73を得るためのパラメータを意味するので、符号データ75を「動きパラメータ」と呼ぶことができる。

【0075】図5に戻って、通信状況判別部205は、通信に関する状況を判別し、端末装置28に送信するためのデータの種類を決める。具体的には、メッセージの 40送信相手である端末装置28がどのような機種または機能であるか、端末装置28にどのようなデータが記憶されているか、または通信回線4がどれくらいの通信速度であるかのいずれかを判別し、標準モデル情報71、顔形状情報72、符号データ(動きパラメータ)75、およびエッジ変位データ(動きデータ)76などのうち、いずれのデータを送信するかを選択する。通信に関する状況の判別は、実際に端末装置28との間で通信を開始した後に行われる。なお、ユーザが端末装置20を操作して、通信に関する状況を入力してもよいし、端末装置 50

2βに送信するデータを選択してもよい。

【0076】ここで、端末装置2月の機種X~Zについて図19を参照して説明する。機種Xは、符号データ75に基づいて顔モデルDS、の形状を変化させ、アニメーションを生成し表示することができる。例えば、

「2、A、1」という符号データ75が与えられると、符号形状情報73に基づいて符号データ75をエッジ変位データ76に変換し、順次、顔モデルDS・の形状を図12(g)(a)(f)のように変化させることができる。したがって、次に説明する機種Yのように、エッジ変位データ76を直接与えられた場合であっても、アニメーションを生成することができる。

【0077】機種Yは、符号データ75に対応しておらず、符号データ75に基づいて顔モデルDS!を制御することができない。したがって、顔モデルDS!の形状を変化させるには、直接、エッジ変位データ76が与えられなければならない。

【0078】機種Zは、符号データ75およびエッジ変位データ76のいずれにも対応しておらず、顔モデルDS,の形状を変化させてアニメーションを生成することができない。ただし、入力された画像データに基づいてアニメーションを表示することが可能である。

【0079】さらに、機種X、Yは、標準モデルDSの標準モデル情報71を有する場合と有しない場合とがある。このように、機種および標準モデル情報71の有無によって、端末装置2月に対して送信されるアニメーションの生成のために必要なデータの量の多さは図19に示すような順番になる。

【0080】図5のデータ生成部201は、符号生成部211、変位データ生成部212、および画像データ生成部213などからなり、通信状況判別部205による判別結果に従って端末装置2月に送信するためのデータを生成する。

【0081】端末装置2月が機種Xであると判別された場合は、原則として、符号データ75を生成する。すなわち、符号生成部211によって、キーボードなどの文字入力装置23から入力された端末装置2々のユーザのメッセージであるテキストデータ74を音韻ごとに区切り、区切られた各音韻がいずれの形状グループに属するかを符号形状情報73に基づいて求める。例えば、テキストデータ74が「こうみんかん(kouminkan)」である場合は、「k、o、u、m、i、n、k、a、n」の9つの音韻に区切られ、「2、O、O、1、I、1、2、A、1」という符合データ75が得られる。

よびエッジ変位データ(動きデータ)76などのうち、 いずれのデータを送信するかを選択する。通信に関する ボ況の判別は、実際に端末装置2 β との間で通信を開始 した後に行われる。なお、ユーザが端末装置2 α を操作 して、通信に関する状況を入力してもよいし、端末装置 50 に、直前の音(音韻)の影響を受けて記述(スペル)通

りに発音しない場合は、適宜、その音韻の属する形状グ ループを変更する。

【〇〇83】顔の形状を「ウィンクをする」または「驚 き」などの動作または表情に変化させたい場合は、図1 1 (b) に示すように予め定義されている文字列を用い ればよい。例えば、「とうみんかん」という言葉を発し た後にウィンクをさせたい場合は、「こうみんかん(^ __-)」のようにウィンクを示す顔文字を用いてテキス トデータ74を入力すればよい。この場合の符合データ 75は、図18(b)に示すように、「2、O、O、 1、1、1、2、A、1、11」となる。

【0084】符号データ75の基となるテキストデータ 74を音声データから取得してもよい。すなわち、マイ クなどの音声入力装置24から入力された音声データを 音声テキスト変換部203によってテキストデータ73 に変換する。

【0085】符号生成部211によって生成された符号 データ75は、顔モデルDS'を制御するための動作制 御データとしてテキストデータ74とともにデータ送信 部206によって相手先の端末装置2分に送信される。 符号データ75をエッジ変位データ76に変換ための符 号形状情報73が端末装置28にない場合は、符号形状 情報73も送信される。

【0086】また、端末装置2月が標準モデル情報71 を有しないと判別された場合は、その端末装置28に標 準モデル情報71および端末装置αのユーザの顔形状情 報72をモデル情報7として送信する。標準モデル情報 71を有するが顔形状情報72を有しないと判別された 場合は、顔形状情報72をモデル情報7として送信す る。次に説明する機種Yの場合も同様である。

【0087】端末装置2分が機種Yであると判別された 場合は、変位データ生成部212によって符号生成部2 11で生成された符号データ75が示す各形状グループ に対応する顔モデルDS'の各エッジEの変位量を求 め、図18(a)に示すようなエッジ変位データ76を 生成する。生成されたエッジ変位データ76は、顔モデ ルDS、を制御するための動作制御データとしてテキス トデータ74とともに端末装置2月に送信される。ただ し、通信状況判別部205によって通信回線4の通信速 度が遅くデータ通信に時間を要すると判別された場合 は、エッジ変位データ76を間引いてもよい。例えば、 エッジ変位データ76のうち子音を発音する形状に該当 するデータを間引いてもよい。

【0088】端末装置2月が機種2であると判別された 場合は、画像データ生成部213によって変位データ生 成部212で生成されたエッジ変位データ76に基づい て顔モデルDS,の形状を変化させ、端末装置2 βにお いてメッセージの出力に合わせてアニメーションを表示 するための画像データ77を生成する。画像データ77 の生成については、後に説明する端末装置28の機能と 50 程度である。母音が連続する場合は、後の母音の継続時

重複するので、ととでは説明を省略する。画像データ7 7は、テキストデータ74とともに端末装置2月に送信 される。

【0089】なお、端末装置2βが機種Xであっても、 端末装置2αのユーザは、端末装置2βに送信する動作 制御データとして符合データ75の代わりにエッジ変位 データ76を選ぶことができる。

【0090】符合データ75はエッジ変位データ76よ りもデータ量が少ないので、通信時間などの点に鑑みる 10 と、符合データ75を端末装置28に送信するほうが望 ましい。しかし、符合データ75を用いた場合は、図1 1の符号形状情報73に定められた形状グループの形状 以外には顔モデルDS・を変形させることができない。 そとで、符号形状情報73に定められた形状に限られ ず、より細かな動きを顔モデルDS、に与えたい場合 は、形状指定部204にて顔モデルDS,の各エッジE の変位量を自由に設定し変位データ76を作成すればよ い。ただし、通信回線4の通信速度が遅いと判別された 場合は、ユーザの選択に関わらず、符合データ75が端 20 末装置2βに送信されるようにしてもよい。

[端末装置28の機能]次に、端末装置28の機能的構 成について説明する。図6(a)に示すように、端末装 置2 Bの機種Xには、データ受信部231、変位データ 生成部232、画像生成部233、データ記憶部23 4、および音声合成部235などが設けられる。

【0091】データ受信部231は、端末装置2αから テキストデータ74および符合データ75などのデータ を受信する。標準モデル情報71、顔形状情報72、ま たは符号形状情報73を受信した場合は、これらの情報 30 はデータ記憶部234に記憶され保存される。

【0092】変位データ生成部232は、端末装置2a の変位データ生成部212と同様に、受信した符合デー タ75に基づいてエッジ変位データ76を生成する。画 像生成部233は、標準モデル情報71および顔形状情 報72に基づいて標準モデルDSの構成頂点Vを置き換 えて顔モデルDS・を取得し、エッジ変位データ76に 基づいて顔モデルDS」の形状を変化させて顔画像HF のアニメーションを生成する。

【0093】顔モデルDS'の形状は、次のように変化 40 させる。図20はタイムテーブルの例を示す図である。 まず、エッジ変位データ76に示される時刻ごとの形状 (形状グループ)をタイムテーブルに配置する。例え ば、顔モデルDS、に「こうみんかん」と発音させる場 合は、各形状グループ(2、O、…、1)を図20 (a) に示す台形のように配置する。

【0094】図20(b) に示すように、形状グループ を示す台形の上辺の長さは、その形状グループの形状を 保っている継続時間を意味する。継続時間は、母音より も子音のほうが短く、母音が0.4秒、子音が0.1秒

間を通常よりも短めに設定してもよい。

【0095】立ち上がり時間T1は、ある形状(例えば 無表情の形状)からその形状に変化するまでの時間を意 味する。終息時間T3は、その形状が無表情の形状に戻 るまでの時間を意味する。立ち上がり時間T1および終 息時間T3は、ともに極めて短い時間であり、0.1秒 以下である。

【0096】図20 (a) に戻って、隣り合う2つの台 形は、前の台形の形状が終息したとき(t=tb)に後 の台形の形状の立ち上がりが完了するように配置され る。つまり、後の音韻は、 t b よりも終息時間 T 3 だけ 前に立ち上がりはじめるように配置される(t=t a).

【0097】とのように、各形状グループを配置したタ イムテーブルに従って、顔モデルDS、の形状を変化さ せる。ただし、2つの形状グループの間(ta~tb) の顔モデルDS,の形状すなわち各構成頂点Vの位置 は、次の式(7)に基づいて直線近似して補間する。 [0098]

【数8】

$$V_i(t) = c_a V_i(ta) + c_b V_i(tb) \qquad (7)$$

 $V_{i}(t)$:時刻 t の顔モデルの構成頂点 V_{i} の位置

$$c_a = (t - ta)/(tb - ta)$$

$$c_b = (tb - t)/(tb - ta)$$

【0099】そして、顔モデルDS,の形状を変化させ ながら所定の方向から顔モデルDS,を2次元上に投影 して画像HFのアニメーションを生成する。図6 (a) の音声合成部235は、テキストデータ74に示される 30 5)。ただし、一般に画像データはサイズが大きいの 端末装置2αのユーザのメッセージを音声化し、アニメ ーションと同期して出力する。例えば、顔モデルDS・ が所定の形状に変化をはじめる(立ち上がる)ときに画 像生成部233から発せられる信号(トリガー)に合わ せて順次音声を出力する。テキストデータを音声化する 方法として、公知の音声合成技術が用いられる。

【0100】端末装置2βの機種Yには、図6(b)に 示すように、データ受信部241、画像生成部242、 データ記憶部243、および音声合成部244などが設 けられる。

【0101】データ受信部241は、端末装置2αから テキストデータ74およびエッジ変位データ76などの データを受信する。図6(b)を図6(a)と比較する と、端末装置28の機種Yには機種Xの変位データ生成 部232に相当するものがないととが分かる。つまり、 機種Yの画像生成部242は、機種Xのように自ら生成 したエッジ変位データ76に基づいて画像HFのアニメ ーションを生成するのではなく、端末装置2αから受信 したエッジ変位データ76に基づいて画像HFを生成す る。その他の機能は、機種Xの場合と同様である。

【0102】端末装置2βの機種Zには、図6 (c)に 示すように、データ受信部251、データ記憶部25 2、画像出力部253、および音声合成部254などが 設けられる。

18

【0103】データ受信部251は、端末装置2αから テキストデータ74および画像データ77を受信する。 これらのデータは、データ記憶部252に記憶される。 画像出力部253は、画像データ77に基づいて顔画像 HFのアニメーションを表示画面HGに出力する。音声 10 合成部254は、アニメーションに合わせて音声を出力

【0104】次に、アニメーション通信システム1にお ける処理の流れをフローチャートを参照して説明する。 図21は送信側の端末装置2αの処理の流れを説明する フローチャート、図22は受信側の端末装置28の処理 の流れを説明するフローチャートである。

【0105】図21に示すように、送信側の端末装置2 α において、端末装置 2α のユーザのメッセージを図 11に示す符号形状情報73に基づいて符号化し、符号デ 20 ータ75を生成する(#11)。

【0106】メッセージの送信先である端末装置28に 問い合わせるなどして、その端末装置28の機種、保有 するデータ、および通信回線4の通信速度など、通信に 関する状況を判別する(#12)。端末装置28が顔モ デルに非対応の機種すなわち機種Zであると判別された 場合は(#13でNo)、符号データ75に基づいてア ニメーションを作成し(#14)、適当な長さの時間で とにアニメーションを画像データ化し、適当なタイミン グで画像データ77を端末装置28に送信する(#1 で、通信速度などに応じてデータを間引いてもよい。な お、ステップ#14の処理は、後に説明する図22のス テップ#32~#34の一連の処理と同じである。

【0107】端末装置28が顔モデルに対応した機種と 判別された場合は(#13でYes)、その端末装置2 βが標準モデル情報71を有するか否かを判別する(# 16)。標準モデル情報71を有しない場合は(#16 でNo)、標準モデル情報71および端末装置2 aのユ ーザの顔形状情報72を端末装置2βに送信する(#1 7、#18)。

【0108】標準モデル情報71を有する場合は(#1 6でYes)、端末装置2βが顔形状情報72を有する か否かを判別し(#19)。有しないと判別された場合 は端末装置2βにその顔形状情報72を送信する(#1 8).

【0109】端末装置28が符号データに対応した機種 か否かを判別する(#20)。端末装置2βが符号デー タ非対応の機種すなわち機種Yである場合は(#20で No)、符号データ75より顔モデルDS!の形状変化 50 データ (エッジ変位データ76)を生成し(#21)、

端末装置2月に送信する(#22)。

【0110】端末装置28が符号データに対応した機種 である場合は(#20でYes)、さらに、送信モード が符号モードであるか形状モードであるかを判別する

(#23)。符号モードとは、端末装置2βに送信する 顔モデルDS」の動作制御データとして符号データ75 が選択されていることを意味する。形状モードとは、形 状変化データ (エッジ変位データ76) が選択されてい ることを意味する。

【0111】符号モードの場合は(#23でYes)、 ステップ#11で生成した符号データ75を端末装置2 βに送信する(#24)。形状モードの場合は(#23) でNo)、符号データ75より顔モデルDS:の形状変 化データ (エッジ変位データ76)を生成し(#2 1)、端末装置2βに送信する(#22)。なお、ステ ップ#21において、より細かな動きのアニメーション を実現するために、各エッジEの変位量を調整してもよ

【0112】一方、図22に示すように、受信側の端末 装置2 $oldsymbol{eta}$ (機種X)において、端末装置2 $oldsymbol{lpha}$ から受信し 20 たは処理速度、メモリ容量、または通信速度などの性能 たデータが符号データ75である場合は(#31でYe s)、受信した符号データ75に基づいてエッジ変位デ ータ76を生成する(#32)。端末装置2αから受信 しまたはステップ#32で生成したエッジ変位データ7 6について形状補間の処理を行い(#33)、順次顔モ デルDS 'を所定の方向から2次元上に投影して顔画像 HFを生成し、アニメーションを実行する(#34)。 【0113】機種Yの場合は、ステップ#31および# 32の処理が省略される。機種2の場合は、ステップ# 31ないし#33の処理が省略され、端末装置2αから 受信した画像データ77に基づいてアニメーションを実 行する。

【0114】本実施形態によると、メッセージの送信先 である端末装置2βの機種に関わらず、メッセージに合 わせてアニメーションの実行が可能なデータを端末装置 2月に送信することができる。

【0115】端末装置2βが機種Xのように複数の動作 制御データに対応している場合は、目的または通信の状 況に適応した動作制御データを選択することができる。 例えば、細かい動きのアニメーションを実行したい場合 40 グラムおよびデータを示す図である。 は、動作制御データとしてエッジ変位データ76を選択 し、エッジEどとに変位量を設定することができる。通 信のデータ量を減らして通信時間を短縮したい場合は、 符号データ75を選ぶことができる。

【0116】端末装置2についてはメッセージの送信側 と受信側とに分けて機能を説明したが、端末装置2に両 方の機能を設けてもよい。これにより、互いに相手の餌 のアニメーションを表示しながら双方向にメッセージの やり取りを行うことができる。

メッセージをテキストデータとして端末装置2βに送信 したが、音声データとして送信してもよい。この場合 は、端末装置2βにおいて、受信した音声データの出力 とアニメーションの実行とのタイミングを図ればよい。 【0118】本実施形態では、「こうみんかん」のよう な1単語をメッセージとして送信する例について説明し たが、電子メールなどのように長い文書をメッセージと して送信する場合は、メッセージを適当な長さに区切っ て複数の符号データなどの動作制御データを生成しても 10 よいし、全文について1つの動作制御データを生成して もよい。電話による会話またはパソコンによるチャット などのようにリアルタイムでメッセージのやり取りを行 う場合は、1音または1語ごとに動作制御データを生成 してもよい、メッセージを短い時間ごとに区切って動作

【0119】端末装置28の機種は、対応可能な動作制 御データの種類に応じて3つの機種を例示したが、もっ と多くの機種があってもよい。例えば、同じ動作制御デ ータに対応した機種であっても、メーカ、通信会社、ま などに応じて別々の機種として判別するようにしてもよ い。また、本実施形態では、動作制御データとして符号 データおよびエッジ変位データの2種類を例示したが、 その他の形式の動作制御データがあってもよい。

制御データを生成してもよい。

【0120】顔モデルとして3次元形状モデルを用いた が、2次元の形状モデルであってもよい。その他、アニ メーション通信システム1、端末装置2α、2βの全体 または各部の構成、処理内容、処理順序などは、本発明 の趣旨に沿って適宜変更することができる。

[0121]

【発明の効果】本発明によると、メッセージの送信先の 端末装置の機種に関わらず、メッセージに合わせてアニ メーションの実行が可能なデータを当該端末装置に送信 することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るアニメーション通信システムの構 成を説明する図である。

【図2】端末装置の構成を説明する図である。

【図3】送信側の端末装置の記憶装置に記憶されるプロ

【図4】受信側の端末装置の記憶装置に記憶されるプロ グラムおよびデータを示す図である。

【図5】送信側の端末装置の機能的構成を説明する図で ある。

【図6】受信側の端末装置の機能的構成を説明する図で ある。

【図7】標準モデルまたは顔モデルの構成の例を示す図 である。

【図8】エッジとノードとの対応関係を示す図である。

【0117】本実施形態では、端末装置 2α のユーザの 50 【図9】ノードの影響を受ける構成頂点を示す図であ

*

【図10】ノードが影響を与える範囲を説明する図であ

【図11】符号形状情報の例を示す図である。

【図12】標準モデルまたは顔モデルを各形状グループ の形状に変化させた場合の例を示す図である。

【図13】3次元形状モデルの生成の処理の流れを説明 するフローチャートである。

【図14】標準モデルの例を示す図である。

【図 15】変形処理の流れを説明するフローチャートで 10 211 符号生成部(符号データ生成手段)

【図16】標準モデルの面Sと3次元計測データの点P とを模式的に示す図である。

【図17】標準モデルの異常変形を防ぐための仮想バネ を説明するための図である。

【図18】エッジ変位データおよび符号データの例を示 す図である。

【図19】端末装置の機種の相違を説明する図である。

【図20】タイムテーブルの例を示す図である。

【図21】送信側の端末装置の処理の流れを説明するフ 20 ータ) ローチャートである。

【図22】受信側の端末装置の処理の流れを説明するフ ローチャートである。

【符号の説明】

る。

* 1 アニメーション通信システム(通信システム)

2α 端末装置 (第二の端末装置)

2β 端末装置 (第一の端末装置)

21 表示装置 (表示手段)

22b 動作制御データ生成プログラム (コンピュータ プログラム)

22

29a~29c 記錄媒体

205 通信状况判別部 (判別手段)

206 データ送信部 (送信手段)

212 変位データ生成部 (形状変化データ生成手段)

233、242 画像生成部 (表示手段)

4 通信回線

7 モデル情報 (モデルデータ)

71 標準モデル情報 (標準モデルデータ)

72 顔形状情報 (モデル変形データ)

73 符号形状情報 (位置決めデータ)

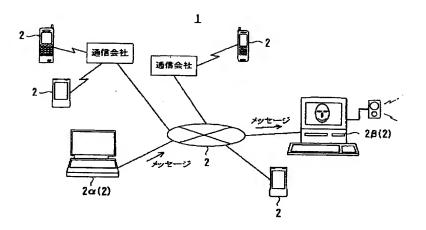
74 テキストデータ (メッセージ)

75 符号データ(動作制御データ、第一の動作制御デ

76 エッジ変位データ (動作制御データ、第二の動作 制御データ、形状変化データ)

DS' 顔モデル(モデル)

[図1]



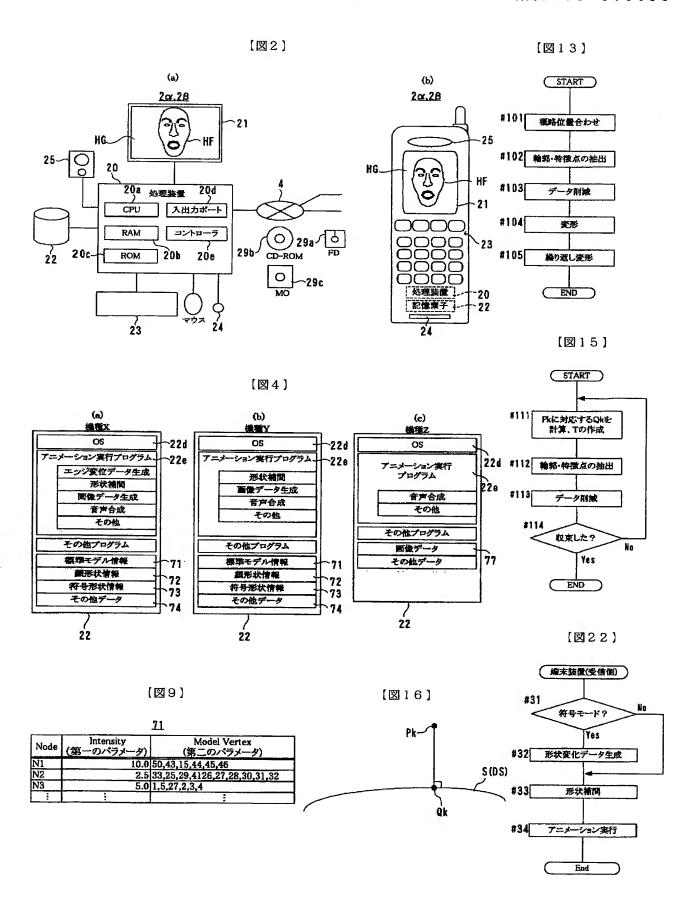
[図8]

71

TYPE	NAME	第一のパラメータ	第二のパラメータ
Node	N1	50,43,15	
Node	N2	33,25,29,41	
Node	N3	1,5,27	
÷	:	1	
Edge	El	N1,N2	1.0,0.0
Edge	E2	N2,N3	1.0,0.0
Edge	E3	N4,N5	0.7,0.3
	:		

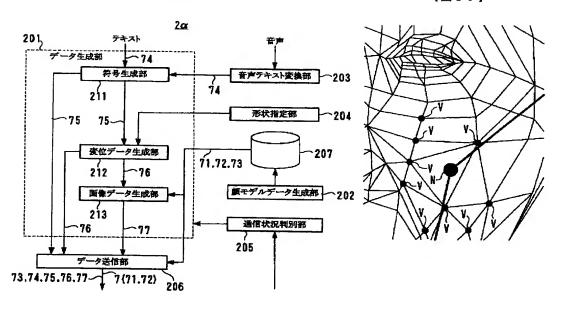
【図3】

	(EGO)	
	OS .	22a
	動作制御データ生成プログラム・	22b
1	音声テキスト変換	1
	符号データ生成	11
	エッジ変位データ生成	11
	形状補間]]
	画像データ生成]
	その他]]
	モデリングプログラム	220
	計測処理	220
	概略位置合わせ処理	
	データ削除処理	
	变形处理	! <u> </u>
	部分領域選択処理	l
	その他	
	その他プログラム	
	標準モデル・	-DS
	2次元画像	
	8次元形状モデル	1
_	標準モデル情報	- -71
_	顱形状情報	72
	符号形状情報	73
	その他データ	74
	22	
	**	

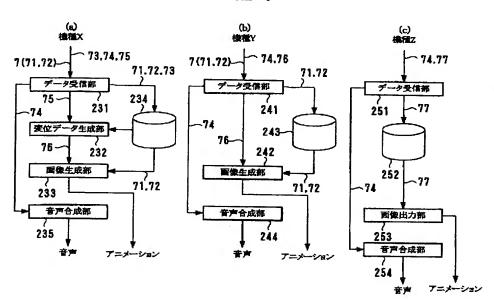




【図10】

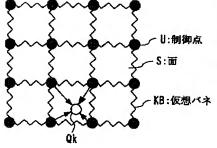


[図6]



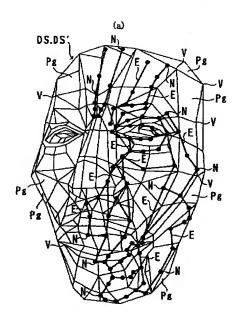
【図17】

[図19]

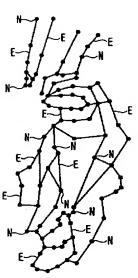


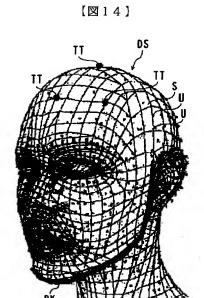
機種	顔モデル対応	標準モデルの 有無	符号データ 対応	アニメーション用 データの種類	通信のデータ量
機種Z	No	_	-	画像データ	1(最多)
機種Y	Yes	No	No	エッジ変位データ	2
		Yes	140	(形状データ)	3
機種X	Yes	No	Yes	符号データ	4
	1	Yes	163	14 37 7	5(最少)

[図7]



(b)





【図11】

(a) 73

	音韻		Edge ID				
	日明	El	E2	E3	•••		
グループA	a	0.0	0.0	15.0	•••		
グループE	е .	. 3.0	0.0	4.0			
グループ[li	6.0	6.0	0.0			
グループロ	0	3.6	2.2	15.0	***		
グループU	บ	2.2	1.7	1.0			
グループ1	b,f,m,p,v	0.0	0.0	0.0	•••		
グループ2	d,g,j,k,l,n,r,s,t,w,z	0.0	0.0	6.0	•••		
グループ3	h v	_ 1					

(ь) <u>73</u>

	文字列(顏文字)	Edge ID					
	スチが吸入子)	E1	E2	E3			
グループ11 (ウィンク) グループ12	(,)	1.0	6.0	1.0			
(整き)	(.0.)	6.0	0.0	10.0			
グループ13 (喜び)	(^O^)	0.0	10.0	8.0			
:		†					

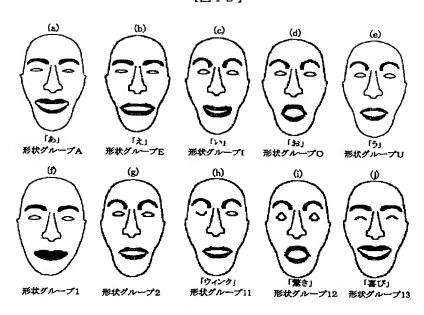
【図18】

(a)

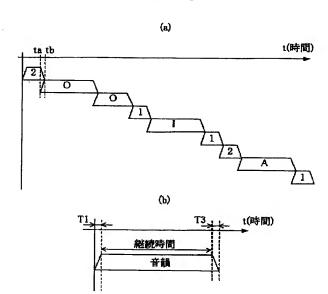
音韻、表情	形状グループ	E1	E2	E3	
K	2	0.0	0.0	6.0	
0	0	3.6	2.2	15.0	
0	0	3.6	2.2	15.0	
М	1	•••	•••		-
1	I	•••			
N	I		•••	1	٠.
K	2	•••	•••		٠,
Α	Α				
N ウィンク	1				-
ウィンク	11	1.0	6.0	1.0	-

				(1	o)					
75									t	(時間)
符号データ	2	Ō	0	1	I	1	2	Α	1	11

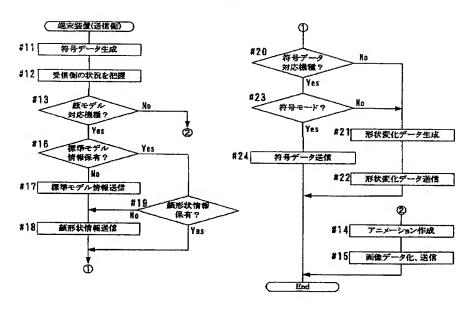
[図12]



[図20]



[図21]



フロントページの続き

(51)Int.Cl.'

識別記号

302

FΙ G 1 0 L 3/00

テーマコード(参考)

S

H 0 4 M 11/00

H04N 7/14

Fターム(参考) 58050 AA08 BA07 BA08 BA09 BA12

CA08 EA06 EA13 EA24 EA27

FA02 FA10

5C064 AA01 AB04 AC06 AC08 AC13

AC16 AD08 AD14

5D045 AB01 AB04

5E501 AA04 AB02 AB03 AC16 BA17

FA15 FA32 FA37

5K101 KK20 LL12 NN18 PP03